

**Università del Salento**  
FACOLTÀ DI INGEGNERIA  
CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA DELL'INFORMAZIONE  
PROVA SCRITTA DI GEOMETRIA E ALGEBRA  
9 settembre 2013  
**Soluzioni**

Parte 1: Domande a risposta multipla.

1. In quanti modi si può scrivere il vettore nullo come combinazione lineare di due vettori linearmente indipendenti
- un solo modo
  - due modi
  - nessun modo
  - infiniti modi
  - dipende dai vettori

**Soluzione.** Se due vettori sono linearmente indipendenti il vettore nullo si ottiene solo con la combinazione lineare banale.

2. Se una matrice  $4 \times 4$  ha determinante 1 allora il suo rango è
- 4
  - 3
  - 2
  - 1
  - 0

**Soluzione.** Se il determinante dell'intera matrice è non nullo allora il rango è massimo, cioè 4.

3. In quanti piani sono contenute due rette sghembe di  $\mathbb{R}^3$ ?
- nessuno
  - uno
  - due
  - infiniti
  - dipende dalle rette

**Soluzione.** Per definizione due rette sono sghembe se non sono contenute in nessun piano.

4. Se  $U$  e  $V$  sono due sottospazi vettoriali di dimensione 4 di  $\mathbb{R}^6$  allora l'intersezione  $U \cap V$
- ha dimensione almeno 2
  - ha dimensione 4
  - ha dimensione 2
  - ha dimensione al più 2
  - è banale

**Soluzione.** Dalla formula di Grassmann si ha che la dimensione dell'intersezione è maggiore o uguale a 2 visto che  $U + V$  è un sottospazio di  $\mathbb{R}^6$  e quindi ha dimensione al più 6.

5. Sia  $\beta$  è una forma bilineare simmetrica semidefinita positiva su  $\mathbb{R}^5$ . Quali tra i seguenti possono essere gli indici di  $\beta$ ?
- $i_+ = 3, i_0 = 2, i_- = 0$
  - $i_+ = 0, i_0 = 2, i_- = 3$
  - $i_+ = 1, i_0 = 1, i_- = 1$

- $i_+ = 3, i_0 = 1, i_- = 1$
- $i_+ = 4, i_0 = 2, i_- = 0$

**Soluzione.** Essendo  $\beta$  semidefinita positiva  $i_- = 0$ . Inoltre la somma degli indici deve dare la dimensione dello spazio, cioè 5.

Parte 2: Esercizio 1

1. Determinare per quali valori del parametro reale  $a$  il seguente l'endomorfismo di  $\mathbb{R}^3$  è semplice

$$f : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -ax - z \\ x + ay + z \\ az \end{pmatrix}.$$

**Soluzione.** La matrice associata ad  $f$  nella base canonica di  $\mathbb{R}^3$  è

$$A = \begin{pmatrix} -a & 0 & -1 \\ 1 & a & 1 \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}$$

e il suo polinomio caratteristico è quindi  $(t - a)^2(t + a)$ . Ne segue che gli autovalori di  $f$  sono  $\pm a$ .

Se  $a = 0$  abbiamo il solo autovalore 0 di molteplicità algebrica 3. La sua molteplicità geometrica è data da 3 meno il rango della matrice  $A - 0 \cdot \text{Id}$ , per  $a = 0$ , cioè della matrice

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Visto che tale matrice ha rango 2, l'autovalore 0 ha molteplicità geometrica 1. Concludiamo che, per  $a = 0$ , l'endomorfismo non è semplice.

Sia ora  $a \neq 0$ . Allora abbiamo i due autovalori (distinti)  $a$  e  $-a$ . Il secondo di essi ha molteplicità algebrica 1, quindi anche la sua molteplicità geometrica è 1. L'endomorfismo sarà quindi semplice se e solo se la molteplicità geometrica dell'autovalore  $-1$  sarà uguale a quella algebrica, cioè 2.

Per calcolare tale molteplicità geometrica determiniamo il rango di

$$A + \text{Id} = \begin{pmatrix} -2a & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Se  $a \neq 1/2$  questa matrice ha rango 2 e quindi la molteplicità geometrica è 1 e l'endomorfismo non è semplice. Se invece  $a = 1/2$  il rango è 1, la molteplicità geometrica 2 e l'endomorfismo è semplice.

In conclusione l'endomorfismo è semplice se e solo se  $a = 1/2$ .

Parte 3: Esercizio 2

1. Ortonormalizzare la base canonica  $e_1, e_2, e_3$  di  $\mathbb{R}^3$  rispetto al prodotto scalare

$$\beta \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \right) = x_1x_2 + 2y_1y_2 - y_1z_2 - z_1y_2 + 2z_1z_2.$$

**Soluzione.** Abbiamo  $|e_1|_\beta^2 = \beta(e_1, e_1) = 1$  e quindi prendiamo  $v_1 \doteq e_1$  come primo vettore della base ortonormalizzata.

Visto poi che  $\beta(e_2, v_1) = \beta(e_2, e_1) = 0$  abbiamo

$$w_2 \doteq e_2 - \beta(e_2, v_1)v_1 = e_2,$$

inoltre  $|w_2|_\beta^2 = |e_2|_\beta^2 = \beta(e_2, e_2) = 2$ , poniamo quindi  $v_2 \doteq e_2/\sqrt{2}$ .

Infine poniamo

$$w_3 \doteq e_3 - \beta(e_3, v_1)v_1 - \beta(e_3, v_2)v_2.$$

Essendo  $\beta(e_3, v_1) = 0$  e  $\beta(e_3, v_2) = \beta(e_3, e_2/\sqrt{2}) = -1/\sqrt{2}$  otteniamo

$$w_3 = e_3 + e_2/2.$$

Da  $|w_3|_\beta^2 = |e_3 + e_2/2|_\beta^2 = 3/2$  abbiamo quindi  $v_3 \doteq (e_3 + e_2/2)/\sqrt{3/2}$ .

In conclusione la base ortonormalizzata è

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2}\sqrt{\frac{2}{3}} \\ \sqrt{\frac{2}{3}} \end{pmatrix}.$$