

**Università del Salento**  
FACOLTÀ DI INGEGNERIA  
CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA DELL'INFORMAZIONE  
PROVA SCRITTA DI GEOMETRIA E ALGEBRA  
13 gennaio 2014  
**Soluzioni**

Parte 1: Domande a risposta multipla.

1. Sia  $\gamma$  una forma bilineare simmetrica semidefinita positiva su  $\mathbb{R}^4$ ; quale delle seguenti può essere la segnatura di  $\gamma$ ?

- $i_+ = 4, i_0 = 0, i_- = 0$
- $i_+ = 3, i_0 = 0, i_- = 0$
- $i_+ = 3, i_0 = 0, i_- = 1$
- $i_+ = 4, i_0 = 1, i_- = 0$
- $i_+ = 0, i_0 = 3, i_- = 1$

**Soluzione.** Essendo  $\gamma$  semidefinita positiva abbiamo  $i_- = 0$ , inoltre  $i_+ + i_0 + i_- = 4$ . L'unica possibilità tra quelle proposte è quindi  $i_+ = 4, i_0 = 0, i_- = 0$ .

2. Se  $A$  e  $B$  sono due matrici simili quadrate  $5 \times 5$  e  $A$  ha rango 3 allora

- $B$  ha rango 3
- $B$  ha rango almeno 3
- $B$  ha rango al più 3
- $B$  ha rango 5
- $B$  è invertibile

**Soluzione.** Matrici simili hanno lo stesso rango, quindi  $B$  ha rango 3.

3. Se  $f : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3$  è un'applicazione lineare suriettiva allora

- $\dim \ker f = 2$
- $f$  è anche iniettiva
- $f$  è bigettiva
- $\ker f = 0$
- $\dim \operatorname{Im} f = 1$

**Soluzione.** Dalla relazione fondamentale abbiamo  $\dim \ker f = 2$  in quanto  $\dim \operatorname{Im} f = 3$  essendo  $f$  suriettiva.

4. Per quali valori del parametro reale  $\alpha$  la matrice  $\begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ -\alpha & 1 \end{pmatrix}$  è invertibile?

- per ogni  $\alpha$
- solo per  $\alpha = 1$
- solo per  $\alpha = -1$
- per nessun  $\alpha$
- per  $\alpha \neq \pm 1$

**Soluzione.** Il determinante della matrice è  $1 + \alpha^2$  e quindi la matrice è invertibile per ogni valore reale di  $\alpha$ .

5. Se  $U$  e  $V$  sono due sottospazi di dimensione 3 e 4 in  $\mathbb{R}^5$  allora

- $\dim U \cap V \geq 2$
- $\dim U \cap V \leq 2$
- $\dim U \cap V = 2$

- $\dim U \cap V = 3$
- $\dim U \cap V = 4$

**Soluzione.** Visto che  $U + V \subseteq \mathbb{R}^5$  abbiamo  $\dim(U + V) \leq 5$  e quindi, usando la formula di Grassmann, troviamo  $\dim U \cap V \geq 2$ .

6. Per quali valori di  $h$  i due piani  $x + hy + z = 0$  e  $hx - 2y + z = 1$  di  $\mathbb{R}^3$  sono perpendicolari?
- $h = 1$
  - $h = 0$
  - $h = -1$
  - $h = 2$
  - $h = -2$

**Soluzione.** Piani perpendicolari hanno coefficienti di giacitura perpendicolari; cioè  $(1, h, 1) \cdot (h, -2, 1) = 0$  da cui  $h = 1$ .

7. Se la matrice  $7 \times 7$   $A$  ha rango 3, quante sono le soluzioni del sistema omogeneo  $AX = 0$ ?
- $\infty^4$
  - $\infty^5$
  - $\infty^6$
  - $\infty^7$
  - una soltanto

**Soluzione.** Dal teorema di Rouchè–Capelli abbiamo che il sistema ha  $\infty^{7-\text{rk} A} = \infty^4$  soluzioni.

8. Siano  $u, v, w$  tre vettori linearmente indipendenti, allora
- $u + v + w \neq u - v + w$
  - $u + v + w = u - v + w$
  - $u + v + w = 0$
  - $u + v = 0$
  - $u = 0$

**Soluzione.**  $u + v + w \neq u - v + w$  è equivalente a  $v \neq 0$  e ciò è vero visto che  $u, v, w$  sono linearmente indipendenti e quindi, in particolare, la combinazione lineare non banale  $v = 0 \cdot u + 1 \cdot v + 0 \cdot w$  non può essere 0.

9. Quali tra i seguenti sottoinsiemi di  $\mathbb{R}_3[t]$  non è un sottospazio vettoriale?
- l'insieme dei polinomi di grado 3
  - l'insieme dei polinomi di grado al più 3
  - l'insieme dei polinomi di grado al più 2
  - l'insieme dei polinomi di grado al più 1
  - l'insieme formato dal solo polinomio nullo.

**Soluzione.** Non è detto che la somma di due polinomi di grado 3 sia ancora un polinomio di grado 3. Quindi l'insieme dei polinomi di grado 3 non è un sottospazio vettoriale in quanto non è chiuso per somma.

10. Siano  $r$  e  $s$  due rette di  $\mathbb{R}^3$  che si intersecano in (almeno) un punto, allora
- $r$  e  $s$  non sono sghembe
  - $r$  e  $s$  coincidono
  - $r$  e  $s$  sono parallele
  - $r$  e  $s$  sono perpendicolari
  - $r$  e  $s$  non hanno alcun punto in comune

Soluzione. Due rette sghembe non si intersecano, quindi  $r$  e  $s$  non possono essere sghembe in quanto hanno almeno un punto in comune.

Parte 2: Esercizio 1

1. Per quali valori del parametro reale  $\beta$  il seguente endomorfismo di  $\mathbb{R}^4$  è semplice?

$$f : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x+t \\ 2y \\ y+\beta z \\ \beta t \end{pmatrix}$$

Per tutti quei valori di  $\beta$  per cui  $f$  è semplice calcolare la forma diagonale di  $f$ . Trovare inoltre una base per l'autospazio dell'autovalore 2 per  $\beta = 0$ .

Soluzione. La matrice associata ad  $f$  nella base canonica di  $\mathbb{R}^4$  è

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}$$

e il suo polinomio caratteristico è quindi  $\det(A - s\text{Id}) = (1 - s)(2 - s)(\beta - s)^2$ . L'autovalore  $\beta$  ha molteplicità algebrica maggiore o uguale a 2; dobbiamo quindi calcolare la sua molteplicità geometrica. Tale molteplicità è la dimensione dell'autospazio  $V_\beta$  associato. Visto che  $V_\beta$  è il nucleo dell'applicazione lineare  $f - \beta\text{Id}$ , dobbiamo trovare la dimensione delle soluzioni del sistema  $(A - \beta\text{Id})X = 0$ . Abbiamo

$$A - \beta\text{Id} = \begin{pmatrix} 1-\beta & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2-\beta & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Portando questa matrice a scala troviamo che essa ha rango 2 per qualsiasi valore di  $\beta$ . Quindi se  $\beta \neq 1, 2$  abbiamo gli autovalori  $1, 2, \beta$  e tutte le molteplicità geometriche coincidono con quelle algebriche,  $f$  è quindi semplice.

Invece per  $\beta = 1$  o  $\beta = 2$ , l'autovalore  $\beta$  ha molteplicità algebrica 3 e geometrica 2 (per quanto visto sopra);  $f$  non è quindi semplice.

La forma diagonale di  $f$  per  $\beta \neq 1, 2$  è quindi

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}$$

Infine, per trovare una base dell'autospazio di 2 per  $\beta = 0$  dobbiamo risolvere il sistema  $(A|_{\beta=0} - 2\text{Id})X = 0$ . Abbiamo

$$A|_{\beta=0} - 2\text{Id} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Risolviendo il sistema, troviamo le soluzioni  $(0, 2k, k, 0)$  e quindi possiamo prendere il vettore  $(0, 2, 1, 0)$  come base di  $V_2$ .

2. Per quali valori del parametro reale  $\beta$  il seguente endomorfismo di  $\mathbb{R}^4$  è semplice?

$$f : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x+t \\ 2y \\ y-\beta z \\ -\beta t \end{pmatrix}$$

Per tutti quei valori di  $\beta$  per cui  $f$  è semplice calcolare la forma diagonale di  $f$ . Trovare inoltre una base per l'autospazio dell'autovalore 2 per  $\beta = 0$ .

Soluzione. Analoga alla precedente.

Parte 3: Esercizio 2

1. Ortonormalizzare i vettori

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

rispetto al prodotto scalare standard di  $\mathbb{R}^3$ .

**Soluzione.** Usando l'ortonormalizzazione di Gram-Schmidt troviamo i vettori

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

2. Ortonormalizzare i vettori

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

rispetto al prodotto scalare standard di  $\mathbb{R}^3$ .

**Soluzione.** Analoga alla precedente.