nb7-eq_diff_ord

December 7, 2017

1 Equazioni differenziali ordinarie

Un'equazione differenziale che dipende da una sola variabile x vine detta **ordinaria** (abbreviata in **EDO**). Qui ci occuperemo solo di EDO del primo ordine in quanto e' sempre possibile ricondurre un'EDO di ordine n ad un sistema di EDO del primo ordine che sia equivalente. In questo senso e' quindi sufficiente imparare a risolvere equazioni del primo ordine, ovvero del tipo y' = g(x, y).

2 Metodo di Eulero

Il metodo piu' semplice, detto di Eulero (matematico e fisico svizzero, 1707-1783), si basa sulla constatazione che l'EDO dy/dx=g(x,y) puo' essere espressa in questo modo:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y_{i+1} - y_i}{h} + O(h) = g(x_i, y_i)$$

da cui, ricavando y_{i+1} , si ottiene

$$y_{i+1} = y_i + h g(x_i, y_i) + O(h^2)$$

che puo' essere utilizzata per il calcolo:

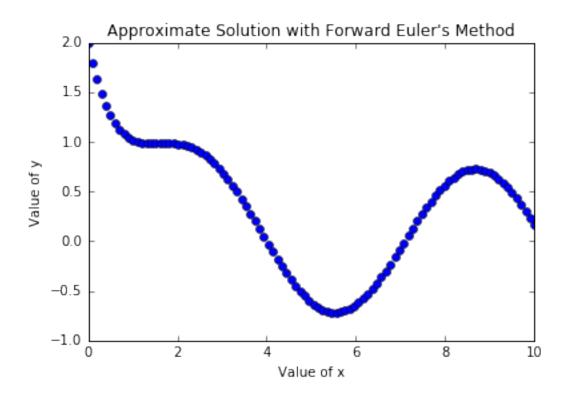
```
In [2]: # soluzione della ordinary differential equation (ODE)
    # y'= -y + sin(x)
# con il metodo di Eulero, adottando una "boundary initial condition"

# specifichiamo la funzione da usare
def f(x,y):
    """
    Questa funzione specifica l'equazione differenziale
    da integrare. Per un test si puo' usare un caso in cui
    esiste una soluzione analitica come p.es:
        y'= x * sqrt(y)
    la cui soluzione e' y = [(x**2+4)**2]/16
    Per fare il test sostituire il return:
    return x*np.sqrt(y)
    """
    # equazione differenziale da integrare:
    # y'= g(x,y) = -y + sin(x)
```

```
def eulero (f, x0=0., y0=0., xf=10., n=101):
            """ Calcola la soluzione di un'eq.diff.ordinaria del primo ordine
                fissate le condizioni iniziali. Usa il metodo di Eulero
                 x, y = eulero(f, x0 = ..., y0 = ..., xf = ..., n = ...)
                          rappresenta l'equazione differenziale
            INP
                         valore iniziale da cui far partire la X
                         valore iniziale da cui far partire la Y
                    V0
                        valore finale per la X
                    хf
                          numero di passi in cui suddividere il percorso
                          tra x0 ed xf
            OUT
            m m m
            import numpy as np
            import matplotlib.pyplot as plt
            # condizioni iniziali prestabilite (sperimentare variando i valori)
            # x0 ed xf sono i valori iniziale e finale della X tra i quali
            # valutare il comportamento della y che inizialmente vale y0:
            deltax = (xf-x0)/(n-1)
                = np.linspace(x0, xf, n) # divide l'intervallo x0-xf in n passi
                = np.zeros([n])
                                         # preparo il vettore che conterra' le y
                                         # assegno il valore di partenza dato
            y[0] = y0
            for i in range (1,n):
                y[i] = deltax * f(x[i-1], y[i-1]) + y[i-1]
            return x, y
In [3]: x, y=eulero(f, 0, 2, 10., 100);
        #for i in range(n):  # per vedere i valori calcolati
           print(x[i],y[i])
                                  # in ogni punto della soluzione
        plt.plot(x,y,'o')
        plt.xlabel("Value of x" )
        plt.ylabel("Value of y" )
       plt.title(" Approximate Solution with Forward Euler's Method " )
```

return -y+np.sin(x)

plt.show()



3 Il metodo di Runge-Kutta

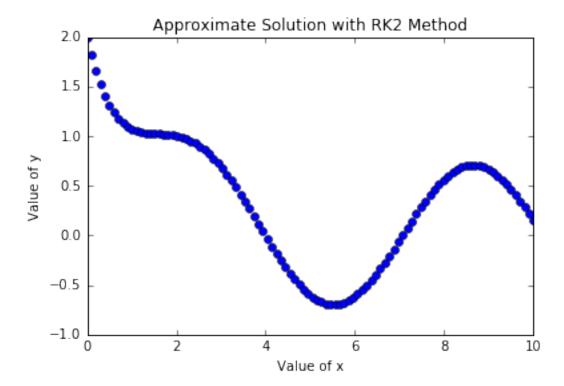
Il metodo di Eulero non e' particolarmente conveniente dal punto di vista sia della rapidita' di convergenza che della accuratezza. Un metodo piu' conveniente (ed anche largamente usato) per risolvere EDO e' il cosiddetto **metodo di Runge-Kutta** che e' stato sviluppato con diversi gradi di accuratezza. L'approccio piu' semplice e' quello al secondo ordine che ora andiamo ad implementare.

3.0.1 Runge-Kutta del secondo ordine

```
- f dovra' produrre un NumPy array della stessa
                               dimensione di y.
                      - condizione(i) iniziale(i). Specifica il valore di y
               VO
                        per x=x[0]. Puo' essere uno scalare oppure, se si
                        tratt di risolvere un sistema di piu' equazioni,
                        potra' essere una lista o un numpy array.
               x0,xf - valore iniziale e finale per la x
                      - numero di punti in cui suddividere l'intervallo (xf-x0)
                        nei quali calcolare la soluzione.
               NOTA: sarebbe possibile anche usare una serie di punti x NON
                     equispaziati. In questo caso la serie di punti potrebbe
                     essere passata in input cambiando la procedura per non
                     suddividere l'intervallo con np.linspace...."
                     La funzione diventerebbe:
                              rk2a(f, y0, x)
                     con y[0] condizione iniziale corrispondente a x[0]
                              vettore con i punti da usare nel calcolo.
                     Lo step-size h=x[i+1]-x[i] verrebbe' comunque calcolato
                     correttamente con la nuova suddivisione.
            OUTPUT:
                     - NumPy array contenente la soluzione per y corrispondente
               У
                       a ciascun valore nell'array delle x. Se si tratta di
                       risolvere un sistema di equazioni allora y sara' un
                       array contenente altri array.
            NOTE:
               Vedi equazioni (1.54) delle dispense
           x = np.linspace(x0, xf, n) # divide l'intervallo x0-xf in n punti (1
           y = np.array([y0] * n) # creo un array y ripetendo n-volte y0
                                        # se sono interi li traduco in float
           y = y.astype(float)
            for i in range( n-1 ):
               h = x[i+1] - x[i]
                                        # i punti potrebbero essere anche
                                         # non-equispaziati
               k1 = h * f(x[i], y[i]) / 2.0
               y[i+1] = y[i] + h * f( x[i] + h / 2.0, y[i] + k1)
           return x, y
In [9]: # 1) chiamiamo la nostra function con gli stessi parametri
       x, y=rk2 (f, 0., 2., 10., n=100)
        # 2) plot della soluzione da confrontare con quello ottenuto
            col metodo di Eulero.
       plt.plot(x,y,'o')
```

- y potra' essere una "list" o un "NumPy array"

```
plt.xlabel("Value of x" )
plt.ylabel("Value of y" )
plt.title(" Approximate Solution with RK2 Method " )
plt.show()
```



Come abbiamo visto a lezione, e' possibile ricavare formule di Runge-Kutta con diversi gradi di accuratezza (e anche complicazione algebrica). Tuttavia, siccome il metodo piu' diffuso e' quello di ordine 4, di seguito scriviamo un codice che utilizza le relazioni ricavate per questo ordine (vedi eq.1.52 delle dispense) ### Runge-Kutta di ordine 4.

```
In [10]: def rk4(f, y0, x):
             """ Metodo di Runge-Kutta di ordine 4 per risolvere la y' = f(y,x)
                 with y(x[0]) = y0.
             USAGE:
                        x = rk4(f, y0, x)
             INPUT:
                 f
                        - funzione di x ed y uguale a dy/dx. y puo' avere piu'
                          valori, nel qual caso:
                            - y potra' essere una "list" o un "NumPy array"
                            - f dovra' produrre un NumPy array della stessa
                                dimensione di y.
                        - condizione(i) iniziale(i).
                 y0
                                                      Specifica il valore di y
                          per x=x[0]. E' uno scalare oppure, se si tratta di
```

```
risolvere un sistema di piu' equazioni, potra' essere una lista o un numpy array.
```

x - list o NumPy array di valori per la x ai quali calcolare la soluzione. Il primo valore x[0] e' il punto a cui si applica la condizione iniziale y0 e lo step size h e' determianto dalla differenza h=x[i+1]-x[i].

OUTPUT:

.....

y - NumPy array contenente ui valori della soluzione corrispondente a ciascun valore presente nell'array delle x. Se si sta risolvendo un sistema di eq. differenziali allora y sara' un array di arrays.

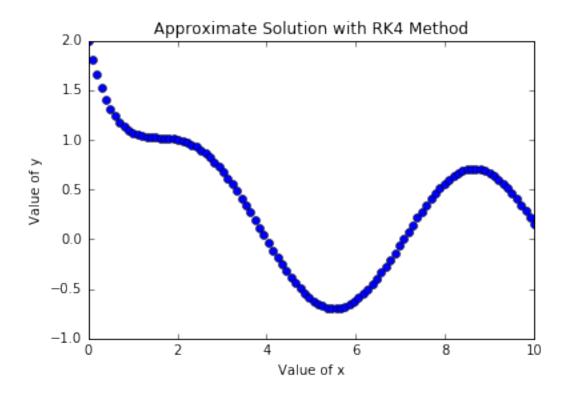
Vedi equazioni (1.55) delle dispense

```
n = len(x)
y = np.array([y0] * n)
y = y.astype(float)  # se sono interi li traduco in float
for i in range(n - 1):
    h = x[i+1] - x[i]
    k1 = h * f(x[i], y[i])
    k2 = h * f(x[i] + 0.5 * h, y[i] + 0.5 * k1)
    k3 = h * f(x[i] + 0.5 * h, y[i] + 0.5 * k2)
    k4 = h * f(x[i+1], y[i] + k3)
    y[i+1] = y[i] + (k1 + 2.0 * (k2 + k3) + k4) / 6.0

    k2 = h * f(x[i] + 0.5 * k1, t[i] + 0.5 * h)
    k3 = h * f(x[i] + 0.5 * k2, t[i] + 0.5 * h)
    k4 = h * f(x[i] + k3, t[i+1])
    x[i+1] = x[i] + (k1 + 2.0 * (k2 + k3) + k4) / 6.0
```

return x, y

```
In [11]: # per provare RK4
    x = np.linspace(0, 10, 100)
    x,y = rk4(f, 2, x)
    plt.plot(x,y,'o')
    plt.xlabel("Value of x" )
    plt.ylabel("Value of y" )
    plt.title(" Approximate Solution with RK4 Method " )
    plt.show()
```

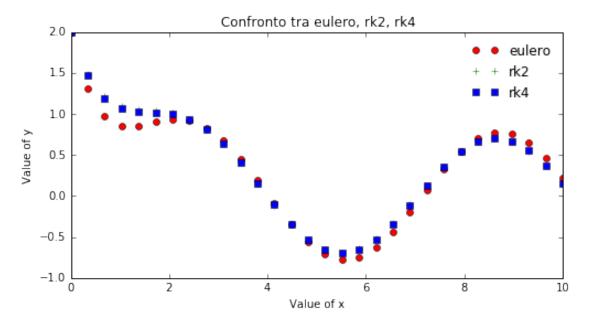


4 Confronto

Possiamo ora confrontare i risultati ottenuti per la soluzione dell'equazione differenziale f con i tre diversi approcci sviluppati: eulero, rk2 (Runge-Kutta di ordine 3), ed rk4 (Runge-Kutta di ordine 4)

```
plt.ylabel("Value of y" )
plt.title(" Confronto tra eulero, rk2, rk4" )
plt.legend(frameon=False)

plt.show()
```



```
In [ ]:
In [ ]:
```